(12) NACH DEM VERTRAG ÜBER DIE INTERNATIONALE ZUSAMMENARBEIT AUF DEM GEBIET DES PATENTWESENS (PCT) VERÖFFENTLICHTE INTERNATIONALE ANMELDUNG

(19) Weltorganisation für geistiges Eigentum Internationales Büro



. | 1886 | 1886 | 1887 | 1887 | 1887 | 1887 | 1887 | 1887 | 1887 | 1887 | 1888 | 1887 | 1887 | 1887 | 1887 | 1

(43) Internationales Veröffentlichungsdatum 15. Juli 2004 (15.07.2004)

PCT

(10) Internationale Veröffentlichungsnummer WO 2004/058517 A1

(51) Internationale Patentklassifikation⁷: B60C 23/04, 23/06

(21) Internationales Aktenzeichen: PCT/EP2003/013451

(22) Internationales Anmeldedatum:

28. November 2003 (28.11.2003)

(25) Einreichungssprache:

Deutsch

(26) Veröffentlichungssprache:

Deutsch

(30) Angaben zur Priorität: 102 59 944.0 20. Dezember 2002 (20.12.2002) DE

(71) Anmelder (für alle Bestimmungsstaaten mit Ausnahme von US): CONTINENTAL TEVES AG & CO. OHG [DE/DE]; Guerickestrasse 7, 60488 Frankfurt/M. (DE).

(72) Erfinder; und

(75) Erfinder/Anmelder (nur für US): LAUER, Peter [DE/DE]; Schlesienring 5, 61118 Bad Vilbel (DE). STÖLZL, Stefan [DE/DE]; Lärchenweg 4, 69469 Weinheim (DE). GRIESSER, Martin [DE/DE]; Akazienweg

8a, 65760 Eschborn (DE). KÖBE, Andreas [DE/DE]; Nibelungenstr. 26, 64625 Bensheim (DE). EDLING, Frank [DE/DE]; Seebachstr. 37, 65929 Frankfurt (DE). SÄGER, Peter [DE/DE]; Dreieichstrasse 54C, 61381 Friedrichrichsdorf (DE). KOUKES, Vladimir [DE/DE]; Weidigweg 25, 64297 Darmstadt (DE).

(74) Gemeinsamer Vertreter: CONTINENTAL TEVES AG & CO. OHG; Guerickestrasse 7, 60488 Frankfurt/m. (DE).

(81) Bestimmungsstaaten (national): JP, US.

(84) Bestimmungsstaaten (regional): europäisches Patent (AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HU, IE, IT, LU, MC, NL, PT, RO, SE, SI, SK, TR).

Veröffentlicht:

mit internationalem Recherchenbericht

Zur Erklärung der Zweibuchstaben-Codes und der anderen Abkürzungen wird auf die Erklärungen ("Guidance Notes on Codes and Abbreviations") am Anfang jeder regulären Ausgabe der PCT-Gazette verwiesen.

(54) Title: METHOD FOR AUTOMATICALLY DETERMINING THE FITTING POSITION OF TIRES IN A MOTOR VEHICLE

(54) Bezeichnung: VERFAHREN ZUR AUTOMATISCHEN BESTIMMUNG DER EINBAUPOSITIONEN VON RÄDERN IN EINEM KRAFTFAHRZEUG

(57) Abstract: The invention relates to a method for automatically determining the fitting position of tires in a motor vehicle. The motor vehicle comprises a direct-measuring tire pressure monitoring system which comprises tire-individual tire pressure measuring devices and transmit devices for transmitting TPMS information, including tire pressure values and identification numbers of the individual tires, to a receiving and evaluation device installed in or on the vehicle. An indirect-measuring tire pressure monitoring system determines DDS information, including pressure changes and fitting positions, on the basis of the rotation behavior of the individual tires. Correlation coefficients are determined by means of a correlation function on the basis of the TPMS values and DDS information.

(57) Zusammenfassung: Die Erfindung betrifft ein Verfahren zur automatischen Bestimmung der Einbaupositionen von Rädern in einem Kraftfahrzeug, wobei das Kraftfahrzeug ein direkt messendes Reifendrucküberwachungssystem, welches radindividuelle Reifendruckmesseinrichtungen und Sendeeinrichtungen zur Übertragung von TPMS-Informationen, die Reifenluftdruckwerte und Identifikationsnummern der einzelnen Räder enthalten, zu einer im oder am Fahrzeug installierten Empfangs- und Auswerteeinrichtung beinhaltet, sowie ein indirekt messendes Reifendrucküberwachungssystem, welches DDS-Informationen, die Luftdruckänderungen und Einbaupositionen enthalten, aus dem Drehverhalten der einzelnen Räder ermittelt, aufweist, wobei aus den TPMS-Informationen und den DDS-Informationen Korrelationsbeiwerte mittels einer Korrelationsfunktion ermittelt werden.

WO 2004/058517 A1

Verfahren zur automatischen Bestimmung der Einbaupositionen von Rädern in einem Kraftfahrzeug

Die Erfindung betrifft ein Verfahren gemäß Oberbegriff von Anspruch 1.

Aus der DE 42 05 911 Al ist eine Überwachungsvorrichtung für den Luftdruck von luftbereiften Fahrzeugrädern bekannt. Allerdings ist die dort vorgestellte Realisierung sehr aufwendig. Eine darin genannte Ausführungsform weist pro Sender im Rad einen zugehörigen Empfänger am Fahrzeug auf, eine andere Ausführungsform basiert auf einer kombinierten Sende-/Empfangseinheit im Rad und einem oder mehreren Empfangseinheiten am Fahrzeug. Die Zuordnung der einzelnen Räder zu den Einbauorten erfolgt über einen sogenannten Paarungsprozess, der entweder manuell oder automatisch vorgenommen wird. Bei dem manuellen Paarungsprozess erfolgt die Zuordnung der Räder zu ihren Einbauorten durch einen Bediener, daher ist der manuelle Paarungsprozess sehr zeitund arbeitsintensiv und kann bei einer fehlerhaften Bedienung zu einer falschen Zuordnung der einzelnen Räder zu den Einbauorten führen. Bei dem automatischen Paarungsprozess ist eine fehlerfreie Zuordnung der einzelnen Räder zu den Einbauorten möglich, allerdings ist der notwendige technische Aufwand sehr hoch und teuer, da zusätzliche Hardware, z. B. mehrere Empfangsantennen, erforderlich ist.

Aus der DE 197 21 480 Al ist ein Verfahren zur Erkennung von Druckverlusten im Fahrzeugreifen bekannt. Da das Verfahren auf Signalen basiert, die aus Raddrehzahlen mehrerer Fahrzeugräder gewonnen werden, kann eine Zuordnung des Rades mit einem Luftdruckverlust zu der jeweils tatsächlich vorliegenden Montageposition erfolgen. Jedoch ist das Verfahren nicht

- 2 -

geeignet, einen absoluten Druckwert der einzelnen Räder zu ermitteln.

Die Aufgabe der vorliegenden Erfindung besteht nun darin ein kostengünstiges Verfahren bereitzustellen, welches Informationen über absolute Luftdruckwerte sowie der Montagepositionen liefert.

Diese Aufgabe wird durch das Verfahren gemäß Anspruch 1 gelöst.

Die Korrelationsbeiwerte werden vorzugsweise aus ersten Zuordnungsfunktionen und zweiten Zuordnungsfunktionen unter Zuhilfenahme einer Korrelationsfunktion ermittelt.

Die ersten Zuordnungsfunktionen werden bevorzugt aus den TPMS-Informationen gebildet, welche alle möglichen Zuordnungen der Identifikationsnummern zu den Einbaupositionen beschreiben, wobei jeder möglichen Zuordnung ein individueller Kennwert zugeordnet wird. Weiterhin werden nach der hier beschriebenen bevorzugten Ausführungsform aus den DDS-Informationen die zweiten Zuordnungsfunktionen gebildet, welche jeder möglichen Einbauposition eines Rades jeweils einen weiteren individuellen Kennwert zuweisen. Vorzugsweise bestehen die ersten Zuordnungsfunktionen aus 24 Funktionen F_dmR_j_i (j beschreibt einen ganzzahligen Index der Werte zwischen 1 und 24 annehmen kann; i beschreibt einen Laufindex), welche bei einem vierrädrigen Fahrzeug alle möglichen Zuordnungen der Identifikationsnummern zu den Einbaupositionen beschreiben. Weiterhin bevorzugt bestehen die zweiten Zuordnungsfunktionen bei einem vierrädrigen Fahrzeug aus 4 Funktionen F_imR_i (i beschreibt einen weiteren Laufindex),

- 3 -

welche die möglichen Einbaupositionen (vorne links, vorne rechts, hinten links, hinten rechts) eines Rades beschreiben.

In einer weiteren bevorzugten Ausführungsform des Verfahrens beinhalten die Korrelationsfunktion eine Mittelwertbildung über die Zeit.

Vorzugsweise wird die Korrelationsfunktion aus einem Quotienten erhalten, aus einem Dividend, der im wesentlichen aus einer Multiplikation der ersten Zuordnungsfunktionen mit den zweiten Zuordnungsfunktionen besteht, und einem Divisor, der im wesentlichen aus einer Multiplikation der quadrierten ersten Zuordnungsfunktionen mit den quadrierten zweiten Zuordnungsfunktionen besteht.

In einer weiteren bevorzugten Ausführungsform stellen die Korrelationsbeiwerte Zahlenwerte dar, welche Wahrscheinlichkeiten beschreiben, ob die gewählte Zuordnung der Identifikationsnummern zu den Einbaupositionen mit der tatsächlichen Zuordnung übereinstimmt, wobei durch die zeitliche Mittelwertbildung eine Normierung der Zahlenwerte auf einen Wertebereich, insbesondere auf den Bereich zwischen -1 und +1, erfolgt.

Vorteilhafterweise werden alle berechneten Korrelationsbeiwerte miteinander verglichen, wobei der Korrelationsbeiwert
mit dem höchsten betragsmäßigen Zahlenwert die richtige
Zuordnung der Räder zu den Einbaupositionen darstellt.
Anschließend werden die Identifikationsnummern gemäß der
ermittelten Zuordnung den Einbaupositionen zugeordnet.

- 4 -

Weitere bevorzugte Ausführungsformen ergeben sich aus den Unteransprüchen und der nachfolgenden Beschreibung eines Ausführungsbeispiels.

Das Verfahren basiert auf einem direkt messenden Reifendrucküberwachungssystem (TPMS; $\underline{\mathtt{T}}$ ire $\underline{\mathtt{P}}$ ressure $\underline{\mathtt{M}}$ onitoring System) mit 4 sendenden Raddruckmodulen und einer Empfangsund Auswerteeinrichtung. Bei diesem System befindet sich in jedem Rad eine Reifendruckmesseinrichtung mit einer Sendeeinrichtung, welche TPMS-Informationen, die je Rad aus einer radindividuellen Identifikationsnummer sowie den zu diesem Rad gehörenden Luftdruck bestehen, an die Empfangs- und Auswerteeinrichtung überträgt. Da das beschriebene direkt messende Reifendrucküberwachungssystem ohne einen weiter oben beschriebenen Paarungsprozess oder einen anderen Zuordnungsprozess nicht in der Lage ist, eine Zuordnung der Räder zu ihren Einbaupositionen allein aus den Identifikationsnummern zu realisieren, werden weitere Informationen benötigt, welche eine Zuordnung der Räder zu ihren Einbaupositionen ermöglicht. Diese zusätzlichen Informationen, im weiteren DDS-Informationen genannt, werden aus einem indirekt messenden Reifendrucküberwachungssystem (DDS; Deflation Detection System), welches aus dem Drehverhalten der einzelnen Räder Luftdruckänderungen ermittelt, und daher zur Bestimmung der Einbauposition eines Rades, welches einen Druckverlust aufweist, geeignet ist. Das direkt messende Reifendrucküberwachungssystem sendet die TPMS-Informationen an die Empfangs- und Auswerteeinrichtung. Das indirekt messende Reifendrucküberwachungssystem erzeugt bevorzugt Referenzwerte, die einen Reifendruckverlust anzeigen. Während der Fahrt ändern sich die TPMS-Informationen, z.B. durch Temperatureinflüsse, mehr oder weniger ständig. Auch die DDS-

- 5 -

Informationen werden während der Fahrt durch zahlreiche Störeffekte beeinflusst, z.B. durch sich ändernde Radabrollumfänge wegen Radlastvariationen, Reibwertänderungen, Beladungsvariationen etc. Das Verfahren der Erfindung basiert auf der Tatsache, dass im Regelfall die Reifendruckänderungen der TPMS-Informationen mit den Änderungen der DDS-Informationen korrelieren.

Nach dem erfindungsgemäßen Verfahren werden zwei Zuordnungsfunktionen F_imR (imR steht für indirekt messendes Reifendrucküberwachungssystem) und F_dmR (dmR steht für direkt messendes Reifendrucküberwachungssystem) gebildet, welche mit Hilfe eines Korrelationsverfahren und eines Auswerteverfahrens eine Zuordnung der Räder zu den Einbaupositionen ermöglichen.

Die Funktion F_imR_i (i steht für einen Laufindex) weist einem Rad einen Wert zu. Dabei ist

F_imR_i = 1, falls das Rad VR schneller ist,

F_imR_i = 2, falls das Rad VL schneller ist,

F_imR_i = 3, falls das Rad HL schneller ist und

F_imR_i = 4, falls das Rad HR schneller ist.

Hierbei bedeutet VR vorne rechts, VL vorne links, HL hinten links, und HR hinten rechts.

Da das direkt messende Reifendrucküberwachungssystem lediglich eine Information über den absoluten Reifenluftdruck und die zugehörige Identifikationsnummer ID_x (x steht für einen ganzzahligen Index von 1 bis 4) übermittelt, müssen alle möglichen Kombinationen zwischen den Einbaupositionen (VR,

VL, HR, HL) und den Identifikationsnummern (ID_1, ID_2, ID_3, ID_4) getestet werden.

Es ergeben sich bei einem vierrädrigen Fahrzeug 24 unterschiedliche Kombinationen. Diese 24 Funktionen F_dmR_j_i (j
beschreibt einen ganzzahligen Index der Werte zwischen 1 und
24 annehmen kann; i beschreibt einen Laufindex) werden im
folgenden berechnet. Die erste Funktion F_dmR_1_i entspricht
zum Beispiel der möglichen Zuordnung

 $VR = ID_1$, $VL = ID_2$, $HL = ID_3$, $HR = ID_4$.

Daraus ergibt sich für die Funktion $F_{dmR_1_i}$ die folgende Wertzuordnung

- F_dmR_1_i = 1, falls das Rad mit ID_1 die größere Druckverringerung aufweist,
- F_dmR_1_i = 2, falls das Rad mit ID_2 die größere Druckverringerung aufweist,
- F_dmR_1_i = 3, falls das Rad mit ID_3 die größere Druckverringerung aufweist, und
- F_dmR_1_i = 4, falls das Rad mit ID_4 die größere Druckverringerung aufweist.

Die zweite Funktion F_dmR_2_i entspricht zum Beispiel der möglichen Zuordnung VR = ID_2, VL = ID_3, HL = ID_4, HR = ID_1.

Daraus ergibt sich für die Funktion F_{dmR_2} die folgende Wertzuordnung

F_dmR_2_i = 1, falls das Rad mit ID_2 die größere Druckverringerung aufweist,

PCT/EP2003/013451

F_dmR_2_i = 2, falls das Rad mit ID_3 die größere Druckverringerung aufweist,

F_dmR_2_i = 3, falls das Rad mit ID_4 die größere Druckverringerung aufweist, und

F_dmR_2_i = 4, falls das Rad mit ID_1 die größere Druckverringerung aufweist.

Den Funktionen $F_{dmR_3_i}$ bis $F_{dmR_24_i}$ werden entsprechende Werte zugeordnet.

Die 24 Korrelationsbeiwerte Korr_j (j beschreibt einen ganzzahligen Index der Werte zwischen 1 und 24 annehmen kann) werden gemäß der Gleichung

$$Korr_{j} = \frac{\sum_{i=1}^{N} [(F_{imR_{i}}) \circ (F_{imR_{j}})] - \frac{1}{N} \circ \sum_{i=1}^{N} (F_{imR_{i}}) \circ \sum_{i=1}^{N} (F_{imR_{i}}) \circ \sum_{i=1}^{N} (F_{imR_{i}})}{\left[\left(\sum_{i=1}^{N} (F_{imR_{i}})^{2} \right) - \frac{1}{N} \circ \left(\sum_{i=1}^{N} F_{imR_{i}} \right)^{2} \right] \circ \left[\left(\sum_{i=1}^{N} (F_{imR_{i}})^{2} \right) - \frac{1}{N} \circ \left(\sum_{i=1}^{N} F_{imR_{i}} \right)^{2} \right]^{0.5}}$$

bestimmt. Dabei gibt N die Anzahl der Messungen an.

Die Korrelationsbeiwerte Korr_j bewegen sich hierbei im Bereich $-1 \le \text{Korr}_j \le +1$. Die Funktion F_dmR_j_i, die_einen betragsmäßig deutlich größeren Korrelationsbeiwert Korr_j als alle anderen Korrelationsbeiwerte Korr_j aufweist, beschreibt mit einer hohen Wahrscheinlichkeit die richtige Zuordnung der Identifikationsnummern (ID_1, ID_2, ID_3, ID_4) zu ihren Einbaupositionen (VL, VR, HL, HR). Die Zuordnung der Funktion F_dmR_1_i mit VR = ID_1, VL = ID_2, HL = ID_3, HR = ID_4 beschreibt beispielsweise die korrekte Zuordnung. Das heißt, dass der Korrelationsbeiwert Korr_1 einen betragsmäßig deutlich größeren Wert aufweist, als die anderen berechneten Korrelationsbeiwerte.

- 8 -

Patentansprüche

- Verfahren zur automatischen Bestimmung der Einbaupositionen von Rädern in einem Kraftfahrzeug, wobei das Kraftfahrzeug ein direkt messendes Reifendrucküberwachungssystem, welches radindividuelle Reifendruckmesseinrichtungen und Sendeeinrichtungen zur Übertragung von TPMS-Informationen, die Reifenluftdruckwerte und Identifikationsnummern der einzelnen Räder enthalten, zu einer im oder am Fahrzeug installierten Empfangs- und Auswerteeinrichtung beinhaltet, sowie ein indirekt messendes Reifendrucküberwachungssystem, welches DDS-Informationen, die Luftdruckänderungen und Einbaupositionen enthalten, aus dem Drehverhalten der einzelnen Räder ermittelt, aufweist, dadurch gekennzeichnet, dass aus den TPMS-Informationen und den DDS-Informationen Korrelationsbeiwerte mittels einer Korrelationsfunktion ermittelt werden.
- 2. Verfahren nach Anspruch 1, dadurch gekennzeichnet, dass die Korrelationsbeiwerte aus ersten Zuordnungsfunktionen und zweiten Zuordnungsfunktionen unter Zuhilfenahme der Korrelationsfunktion ermittelt werden.
- 3. Verfahren nach Anspruch 1 oder 2, dadurch gekennzeichnet, dass aus den TPMS-Informationen die ersten Zuordnungsfunktionen gebildet werden, welche alle möglichen Zuordnungen der Identifikationsnummern zu den Einbaupositionen beschreiben, wobei jeder möglichen Zuordnung ein individueller Kennwert zugeordnet wird, und dass aus den DDS-Informationen die zweiten Zuordnungsfunktionen gebildet werden, welche jeder möglichen Einbauposition

- 9 -

eines Rades jeweils einen weiteren individuellen Kennwert zuweisen.

- 4. Verfahren nach mindestens einem der Ansprüche 1 bis 3, dadurch gekennzeichnet, dass die Korrelationsfunktion eine Mittelwertbildung über die Zeit beinhaltet.
- 5. Verfahren nach mindestens einem der Ansprüche 1 bis 4, dadurch gekennzeichnet, dass die Korrelationsfunktion aus einem Quotienten erhalten wird, aus einem Dividend, der im wesentlichen aus einer Multiplikation der ersten Zuordnungsfunktionen mit den zweiten Zuordnungsfunktionen besteht, und einem Divisor, der im wesentlichen aus einer Multiplikation der quadrierten ersten Zuordnungsfunktionen mit den quadrierten zweiten Zuordnungsfunktionen besteht.
- 6. Verfahren nach mindestens einem der Ansprüche 1 bis 5, dadurch gekennzeichnet, dass die Korrelationsbeiwerte Zahlenwerte darstellen, welche Wahrscheinlichkeiten beschreiben, ob die gewählte Zuordnung der Identifikationsnummern zu den Einbaupositionen mit der tatsächlichen Zuordnung übereinstimmt, wobei durch die zeitliche Mittelwertbildung eine Normierung der Zahlenwerte auf einen Wertebereich, insbesondere auf den Bereich zwischen -1 und +1, erfolgt.
- 7. Verfahren nach Anspruch 6, dadurch gekennzeichnet, dass alle berechneten Korrelationsbeiwerte miteinander verglichen werden, wobei der Korrelationsbeiwert mit dem höchsten betragsmäßigen Zahlenwert die richtige Zuordnung der Räder zu den Einbaupositionen darstellt, und

- 10 -

dass die Identifikationsnummern gemäß der ermittelten Zuordnung den Einbaupositionen zugeordnet werden.

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

Internation Polication No
PCT/EP 03/13451

A. CLASS	SFICATION OF SUBJECT MATTER		
IPC 7	BEOC23/04 BEOC23/06		
İ			
According	to International Patent Classification (IPC) or to both national class	sification and IPC	
	SEARCHED		
I Minimum d	ocumentation searched (classification system followed by classifi B60C	cation symbols)	
Dograveta	Mon sprend other than minimum day		
Cocamena	ation searched other than minimum documentation to the extent th	at such documents are included in the fields s	earched
	data base consulted during the international search (name of data	base and, where practical, search terms used	a)
EPO-In	ternal, WPI Data, PAJ		
•			
C. DOCUM	ENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT		
Category *	Catation of document, with indication, where appropriate, of the	relevant passages	Relevant to claim No.
			TIGOTOM TO CAMITI NO.
Α	DE 101 05 641 A (VOLKSWAGENWERK	AG)	1-7
	22 Aug ust 2002 (2002-08-22)		• /
	column 3 -column 6 figure 2		
A	DE 196 18 658 A (CONTINENTAL AG)	1-7
	13 November 1997 (1997-11-13)		• • •
	column 6 -column 7 figure 2		
	11gure 2		
		ĺ	
1			
l			ľ
Furth	er documents are listed in the continuation of box C.	Patent family members are listed in	n annex.
 Special cate 	egories of cited documents:	*T* later decument published after the later	
"A" documer	nt defining the general state of the art which is not ered to be of particular relevance	"T" later document published after the inter or priority date and not in conflict with t cited to understand the principle or the	he application but
"E" earlier do	ocument but published on or after the international	invention	· -
"L" documen	ile If which may throw doubts on pringly, daim(s) or	"X" document of particular relevance; the cla cannot be considered novel or cannot i	ha considered to
diation	or other special reason (as specified)	involve an inventive step when the doc "Y" document of particular relevance; the ch	simed invention
"O" documer other m	nt referring to an oral disclosure, use, exhibition or	document is combined with one or mor	entive step when the
"P" document	nt published prior to the international filing date but an the priority date claimed	ments, such combination being obvious in the art.	
	ctual completion of the international search	*&* document member of the same patent fa	
o a	Some Surpression of the International Search	Date of mailing of the international sear	ch report
23	February 2004	04/03/2004	
Name and ma	alling address of the ISA	Authorized officer	
	European Patent Office, P.B. 5818 Patentlaan 2 NL - 2280 HV Rijswijk		
	Tel. (+31-70) 340-2040, Tx. 31 651 epo nl, Fax: (+31-70) 340-3016	Billen, K	

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

information on patent family members

Internation Populication No
PCT/EP 03/13451

Patent document cited in search report		Publication date		Patent family member(s)	Publication date
DE 10105641	Α	22-08-2002	DE	10105641 A1	22-08-2002
DE 19618658	A	13-11-1997	DE AT CA DE EP PT US	19618658 A1 246607 T 2204817 A1 59710524 D1 0806306 A2 806306 T 5808190 A	13-11-1997 15-08-2003 09-11-1997 11-09-2003 12-11-1997 31-12-2003 15-09-1998

Internation Aktenzeichen
PCT/FP 03/13451

		i	101/61 03/13431
A. KLASSI IPK 7	FIZIERUNG DES ANMELDUNGSGEGENSTANDES B60C23/04 B60C23/06		
Nach der in	ternationalen Patentkiassifikation (IPK) oder nach der nationalen Kl	assifikation und der IPK	_
B. RECHE	RCHIERTE GEBIETE		
IPK 7	rter Mindestprüfstoff (Klassifikationssystem und Klassifikationssymt B60C	·	
	rte aber nicht zum Mindesiprüfstoff gehörende Veröffentlichungen, s		
Während de	er internationalen Recherche konsultierte elektronische Datenbank (Name der Datenbank und	evil. verwendete Suchbegriffe)
EPO-In	ternal, WPI Data, PAJ		
	SENTLICH ANGESEHENE UNTERLAGEN		
Kategorie*	Bezeichnung der Veröffentlichung, soweit erforderlich unter Angal	be der in Betracht kommen	den Teile Betr. Anspruch Nr.
A	DE 101 05 641 A (VOLKSWAGENWERK A 22. August 2002 (2002-08-22) Spalte 3 -Spalte 6 Abbildung 2	AG)	1-7
Α	DE 196 18 658 A (CONTINENTAL AG) 13. November 1997 (1997-11-13) Spalte 6 -Spalte 7 Abbildung 2		1-7
enine	ere Veröffentlichungen sind der Fortsetzung von Feld C zu ahmen	X Slehe Anhang Pa	atentfamilie
"A" Veröffen aber ni "E" älteres [Anmelc "L" Veröffen scheine andere soll ode ausgefi "O" Veröffer eine Be" "P" Veröffen dem be	teichung, die den aligemeinen Stand der Technik definiert, cht als besonders bedeutsam anzusehen ist Dokument, das jedoch erst am oder nach dem internationalen sedatum veröffentlicht worden ist tlichung, die geeignet ist, einen Prioritätsanspruch zwelfelhaft er- en zu lassen, oder durch die das Veröffentlichungsdatum einer n im Recherchenbericht genannten Veröffentlichung belegt werden er die aus einem anderen besonderen Grund angegeben ist (wie ührt) ntlichung, die sich auf eine mündliche Offenbarung, eine Ausstellung oder andere Maßnahmen bezieht illichung, die vor dem internationalen Anmektedatum, aber nach eanspruchten Prioritätsdatum veröffentlicht worden ist	Anmeldung nicht kolli Erfindung zugrundelle Theorie angegeben is "X" Veröffentlichung von b kann allein aufgrund c erfinderischer Tätigke "Y" Veröffentlichung von b kann nicht als auf erfi werden, wenn die Ver Veröffentlichungen die diese Verbindung für "a" Veröffentlichung, die N	esonderer Bedeutung, die beanspruchte Erfindung lieser Veröffentlichung nicht als neu oder auf it beruhend betrachtet werden esonderer Bedeutung, die beanspruchte Erfindung nderischer Tätigkeit beruhend betrachtet öffentlichung mit einer oder mehreren anderen eser Kategorie in Verbindung gebracht wird und einen Fachmann naheliegend ist litiglied derselben Patentfamilie ist
	bschlusses der internationalen Recherche		temationalen Recherchenberichts
	3. Februar 2004	04/03/200	
INATIRE UND PO	ostanschrift der Internationalen Recherchenbehörde Europäisches Patentamt, P.B. 5818 Patenttaan 2 NL – 2280 HV Rijswijk Tel. (+31-70) 340-2040, Tx. 31 651 epo nl, Fax: (+31-70) 340-3016	Bevollmächtigter Bedi Billen, k	



Angaben zu Veröffentlichungen, die zur selben Patentfamilie gehören

Internation Aktenzeichen
PCT/EP 03/13451

Im Recherchenbericht ngeführtes Patentdokument		Datum der Veröffentlichung		Mitglied(er) der Patentfamilie	Datum der Veröffentlichung
DE 10105641	Α	22-08-2002	DE	10105641 A1	22-08-2002
DE 19618658	A	13-11-1997	DE AT CA DE EP PT US	19618658 A1 246607 T 2204817 A1 59710524 D1 0806306 A2 806306 T 5808190 A	13-11-1997 15-08-2003 09-11-1997 11-09-2003 12-11-1997 31-12-2003 15-09-1998